

# CR/TH

MESAS INDEXADORAS DE POSIÇÕES PROGRAMÁVEIS | MESA INDEXADORA DE GRANDE PORTE CR/TH



## MESA INDEXADORA DE GRANDE PORTE CR/TH: AGUENTA CARGA COM FACILIDADE

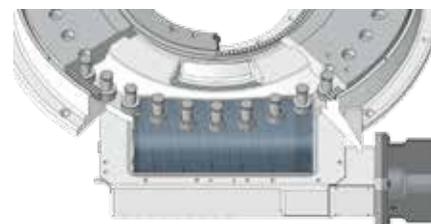
### PARA EIXOS HORIZONTAIS

Sistemas de acionamento por tambor rotativo livremente programáveis da série TH para cargas horizontais e momentos de tombamento elevados. Com superfícies de parafusamento para conectores Buhl e encoder rotativo opcional.



### A TÉCNICA FAZ A DIFERENÇA

O posicionamento periférico do mecanismo de came possibilita a máxima precisão e dinâmica.



Este carrossel de resfriamento de uma estação de fundição da empresa Cirex, na Holanda, tem 10 metros de diâmetro e peso de 30 toneladas. Seu acionamento é feito por uma CR. Devido ao momento de tombamento elevado, por causa da distribuição irregular da carga, foi instalado um mancal especial.



Mesa indexadora de grande porte com grande abertura central. Um verdadeiro conjunto de potência. Livremente programável. A estrutura plana possibilita espaços livres construtivos para locais de trabalho ergonômicos ideais. Com a ajuda do nosso software WEISS Application Software, a mesa é completamente livremente programável.

## VANTAGENS

- Estrutura mais plana
- Grande abertura central, por exemplo, para a entrada ideal de cabos de energia
- Livremente programável
- Funcionamento extremamente suave e silencioso <70 dB(A)
- Protegida contra respingos de água
- Vedações cobertas para a proteção contra respingos de solda
- Através do princípio flexível de flange do motor, motores de terceiros podem ser instalados facilmente.
- Alta transmissão das forças com ausência de folga graças a vários rolos de cames tensionados em contato
- A mais alta precisão de divisão e reprodutibilidade
- Série CR com volante
- Relação custo-benefício impressionante
- Rolamento de agulhas extremamente preciso para grandes cargas no sentido axial e radial
- Monitoramento permanente do estado, pelo W.A.S. – WEISS Application Software

# TH 400F

## DADOS TÉCNICOS

Sentido de rotação:	qualquer
Posição de montagem:*	Eixo de rotação horizontal, (posição preferencial came cilíndrico embaixo, horizontal) Eixo de rotação vertical
Precisão de divisão arc sec:	± 15" padrão (com encoder rotativo adicional) ± 50" (sem encoder rotativo adicional)
Reprodutibilidade arc sec:	± 5" padrão (com encoder rotativo adicional) ± 40" (sem encoder rotativo adicional)
Batimento circular axial máx. do flange de saída:	0,03 mm
Batimento circular radial máx. do flange de saída:	0,03 mm
Peso:	aprox. 430 kg sem motor

## DADOS DE ACIONAMENTO\*\*

$i_{\text{Mesa indexadora}}$	14
$i_{\text{Engrenagem angular}}$	15,86 (padrão, outras relações de transmissão possíveis)
$i_{\text{total}}$	222,04 (padrão, outras relações de transmissão possíveis)
$M_{\text{máx. motor}}$	22 Nm (para transmissão padrão de engrenagem cônica)
$M_{\text{máx. freio}}$	10 Nm (para transmissão padrão de engrenagem cônica)

\* No caso de posições de montagem invertidas, entrar em contato com a WEISS.

\*\* É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes. Estamos disponíveis para fornecer mais informações.

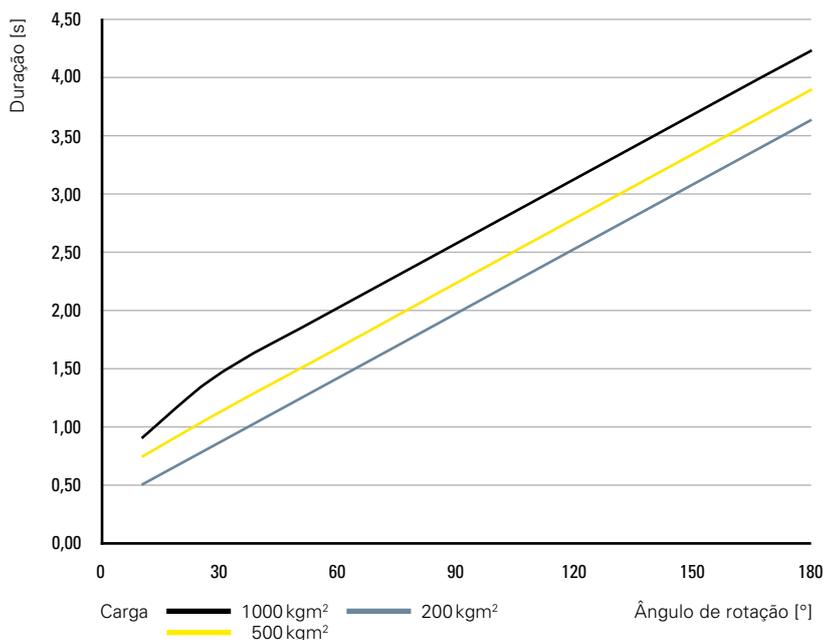
## DADOS DE CARGA (para o flange de saída)

$F_A$ : Força axial permitida		$F_R$ : Força radial permitida		$M_K$ : Momento de tombamento permitido		$T_A$ : Torque permitido	
dinâmica	estática	dinâmica	estática	dinâmico	estático	dinâmico***	estático
<b>20 kN</b>	<b>90 kN</b>	<b>127 kN</b>	<b>290 kN</b>	<b>27 kNm</b>	<b>62 kNm</b>	<b>4,8 kNm</b>	<b>7 kNm</b>

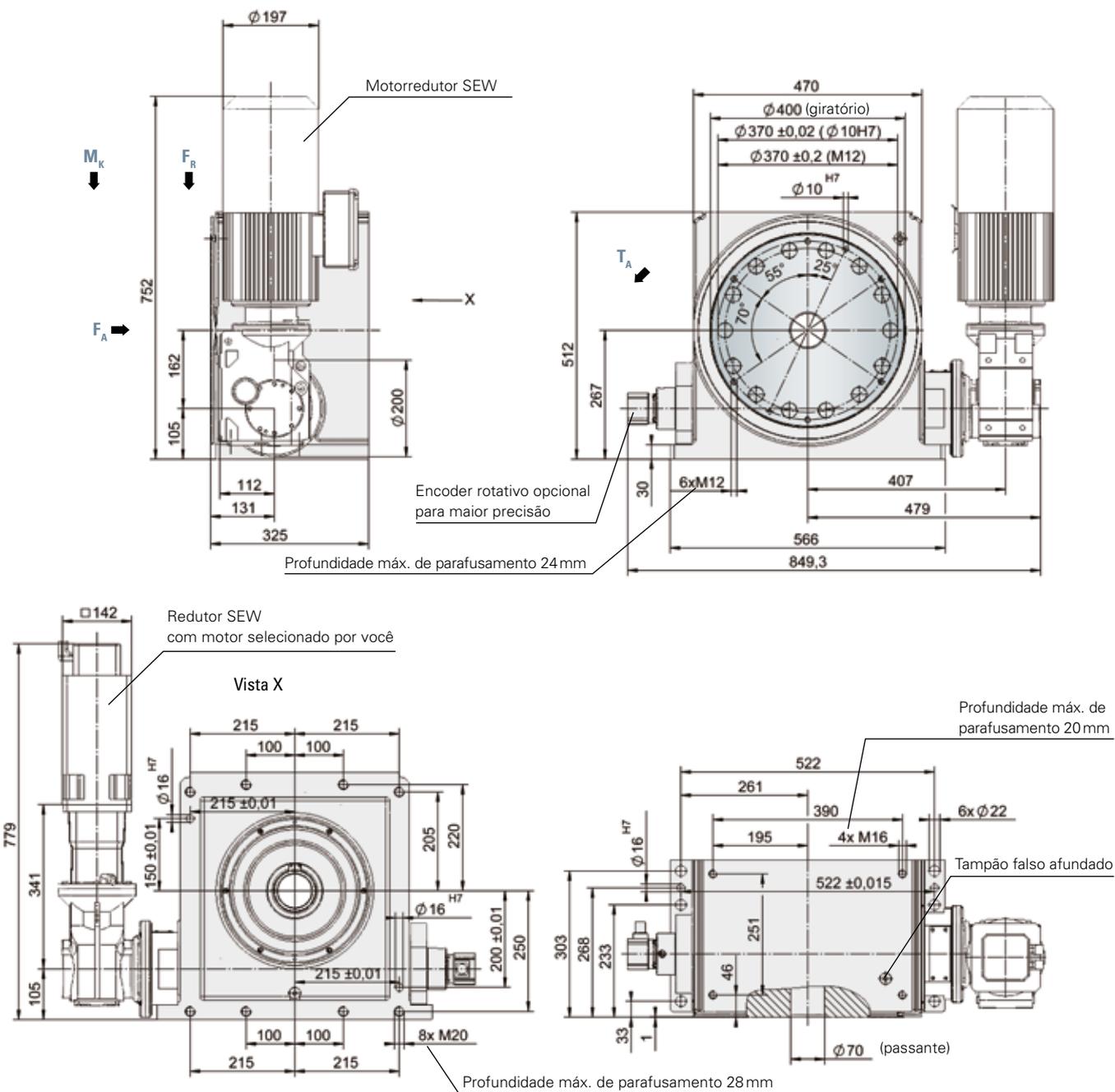
Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

\*\*\* Torque máx. no flange de saída

## DIAGRAMA DE TEMPO DE INDEXAÇÃO para transmissão padrão (estamos à disposição para solicitações diferentes do apresentado)



DIMENSÕES



A posição exibida do disco giratório corresponde à posição básica da mesa indexadora (estado de fornecimento).

As medidas do motor se referem ao modelo 8LSA56.E1022D200-0 da B&R. É possível a instalação de motores alternativos de diversos fabricantes. Caso seja usado um motor alternativo, a engrenagem angular deve ser adaptada ao seu motor.

# TH 700F

## DADOS TÉCNICOS

Sentido de rotação:	qualquer
Posição de montagem:	Eixo de rotação horizontal, came cilíndrico embaixo, horizontal
Precisão de divisão arc sec:	± 15"
Reprodutibilidade arc sec:	± 10"
Batimento circular axial máx. do flange de saída:	0,02 mm
Batimento circular radial máx. do flange de saída:	0,02 mm
Peso:	aprox. 630 kg sem motor
Volante:	eixo quadrado de livre acesso

## DADOS DE ACIONAMENTO\*

$i_{total}$	144
$n_{máx. motor}$	2000 rpm
$M_{máx. motor}$	80 Nm
$M_{máx. freio}$	50 Nm

\* É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes (em alguns motores pode ser necessária uma engrenagem de redução adicional). Estamos disponíveis para fornecer mais informações.

## DADOS DE CARGA (para a peça central estacionária)

momento de tombamento permitido na peça central

**$F_A$ : 3,5 kN**

força radial permitida na peça central

**$F_R$ : 19 kN**

momento de tombamento permitido na peça central

**$M_K$ : 3,5 kNm**

torque permitido

**$T_A$ : 1,7 kNm**

## DADOS DE CARGA (para o flange de saída)

**$F_A$ :** Força axial permitida  
dinâmica **70 kN**    estática **150 kN**

**$F_R$ :** Força radial permitida  
dinâmica **30 kN**    estática **50 kN**

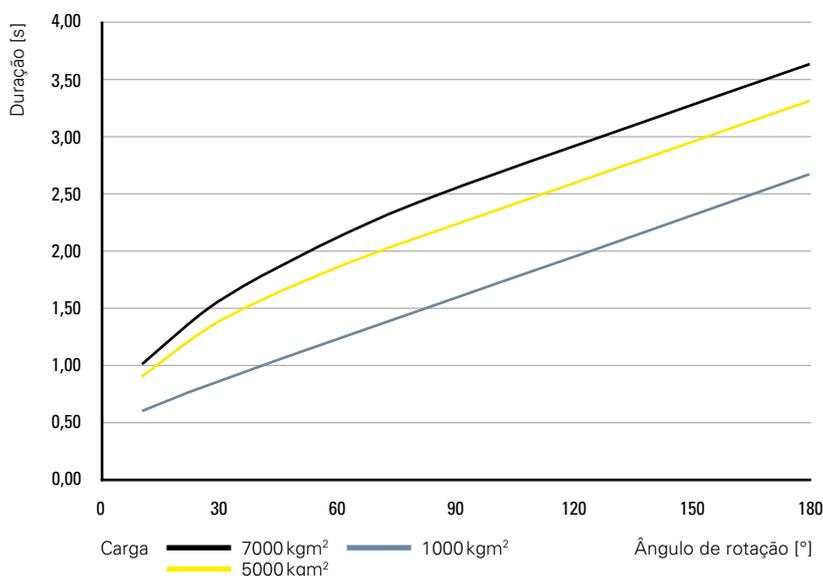
**$M_K$ :** Momento de tombamento permitido  
dinâmico **10 kNm**    estático **20 kNm**

**$T_A$ :** Torque permitido  
dinâmico\*\* **11,5 kNm**    estático **17 kNm**

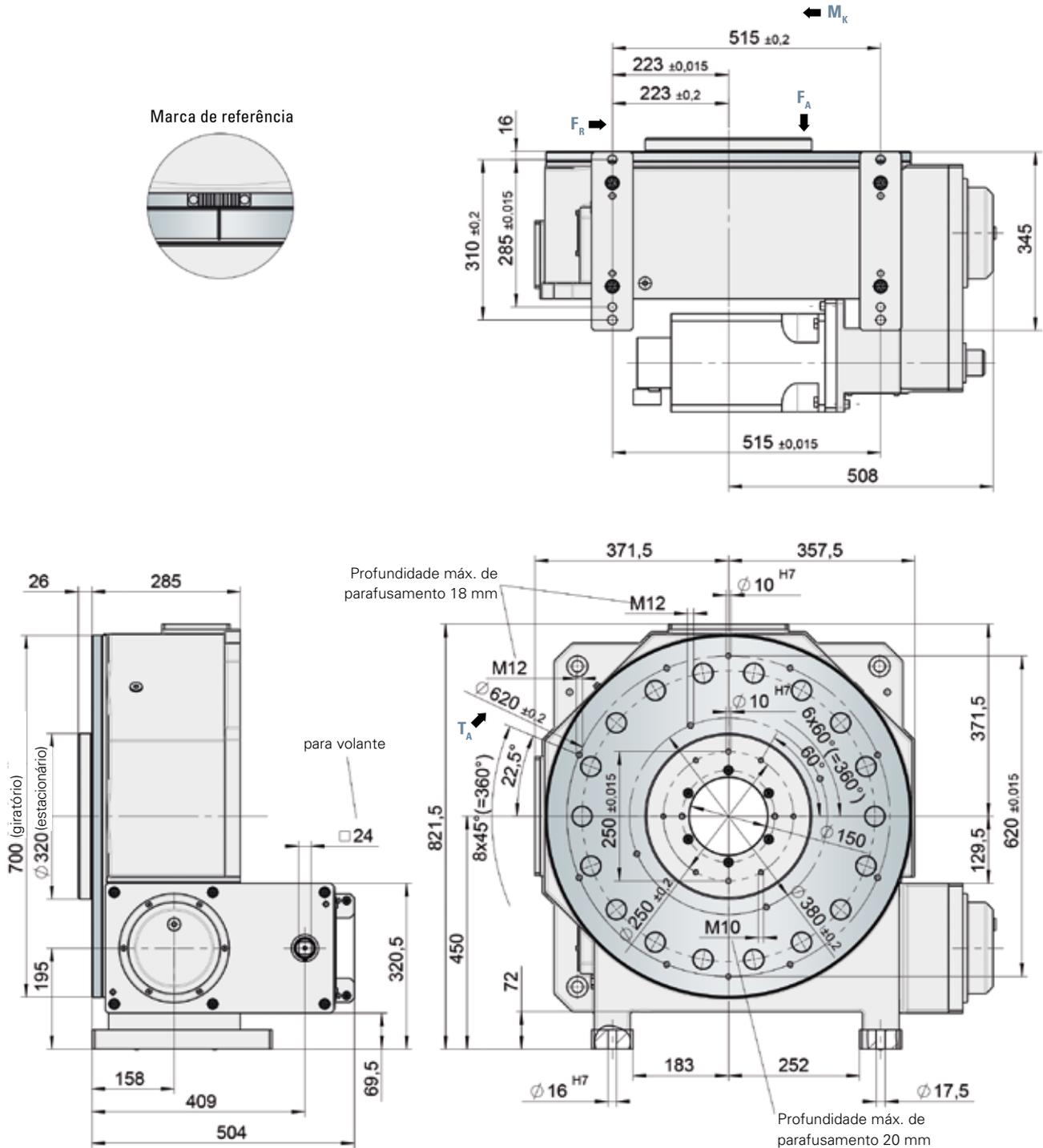
Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

\*\* Torque máx. no flange de saída

## DIAGRAMA DE TEMPO DE INDEXAÇÃO (estamos à disposição para solicitações diferentes do apresentado)



DIMENSÕES



A posição exibida do disco giratório corresponde à posição básica da mesa indexadora (estado de fornecimento).

É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes. As geometrias do flange de acionamento dependem do motor.

# TH 1000F

## DADOS TÉCNICOS

Sentido de rotação:	qualquer
Posição de montagem:	Eixo de rotação horizontal, came cilíndrico embaixo, horizontal
Precisão de divisão arc sec:	± 15"
Reprodutibilidade arc sec:	± 10"
Batimento circular axial máx. do flange de saída:	0,02 mm
Batimento circular radial máx. do flange de saída:	0,02 mm
Peso:	aprox. 1500 kg sem motor

## DADOS DE ACIONAMENTO\*

$i_{total}$	200
$n_{máx. motor}$	2000 rpm
$M_{máx. motor}$	120 Nm
$M_{máx. freio}$	100 Nm

\* É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes (em alguns motores pode ser necessária uma engrenagem de redução adicional). Estamos disponíveis para fornecer mais informações.

## DADOS DE CARGA (para a peça central estacionária)

<b><math>F_A</math>:</b> Força axial permitida <b>45 kN</b>	<b><math>F_R</math>:</b> Força radial permitida <b>19 kN</b>	<b><math>M_K</math>:</b> Momento de tombamento permitido <b>6 kNm</b>	<b><math>T_A</math>:</b> Torque permitido <b>2 kNm</b>
--	---	--	---

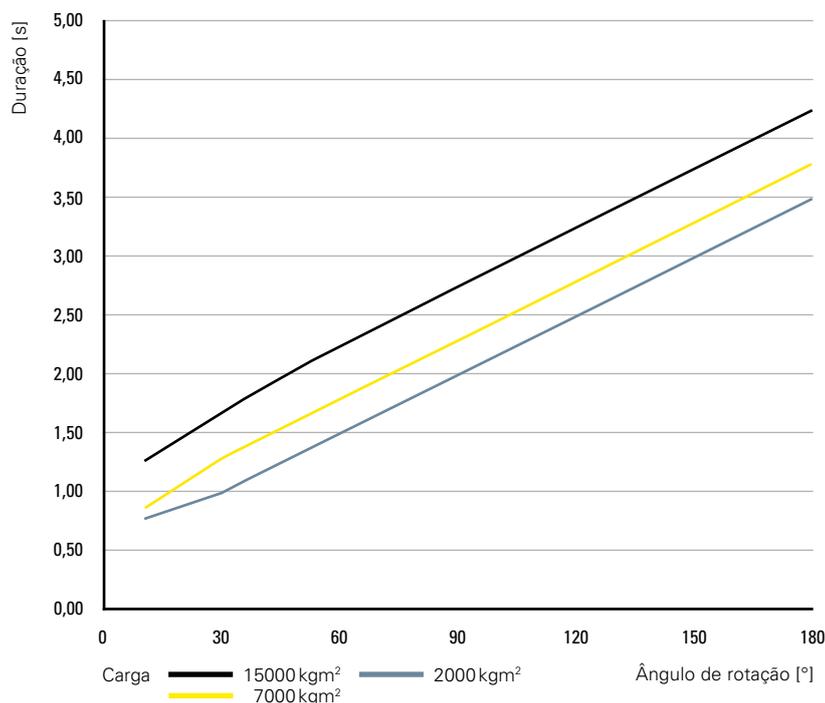
## DADOS DE CARGA (para o flange de saída)

<b><math>F_A</math>:</b> Força axial permitida dinâmica      estática <b>120 kN      250 kN</b>	<b><math>F_R</math>:</b> Força radial permitida dinâmica      estática <b>100 kN      220 kN</b>	<b><math>M_K</math>:</b> Momento de tombamento permitido dinâmico      estático <b>25 kNm      50 kNm</b>	<b><math>T_A</math>:</b> Torque permitido dinâmico**      estático <b>24 kNm      32 kNm</b>
---	--	---	--

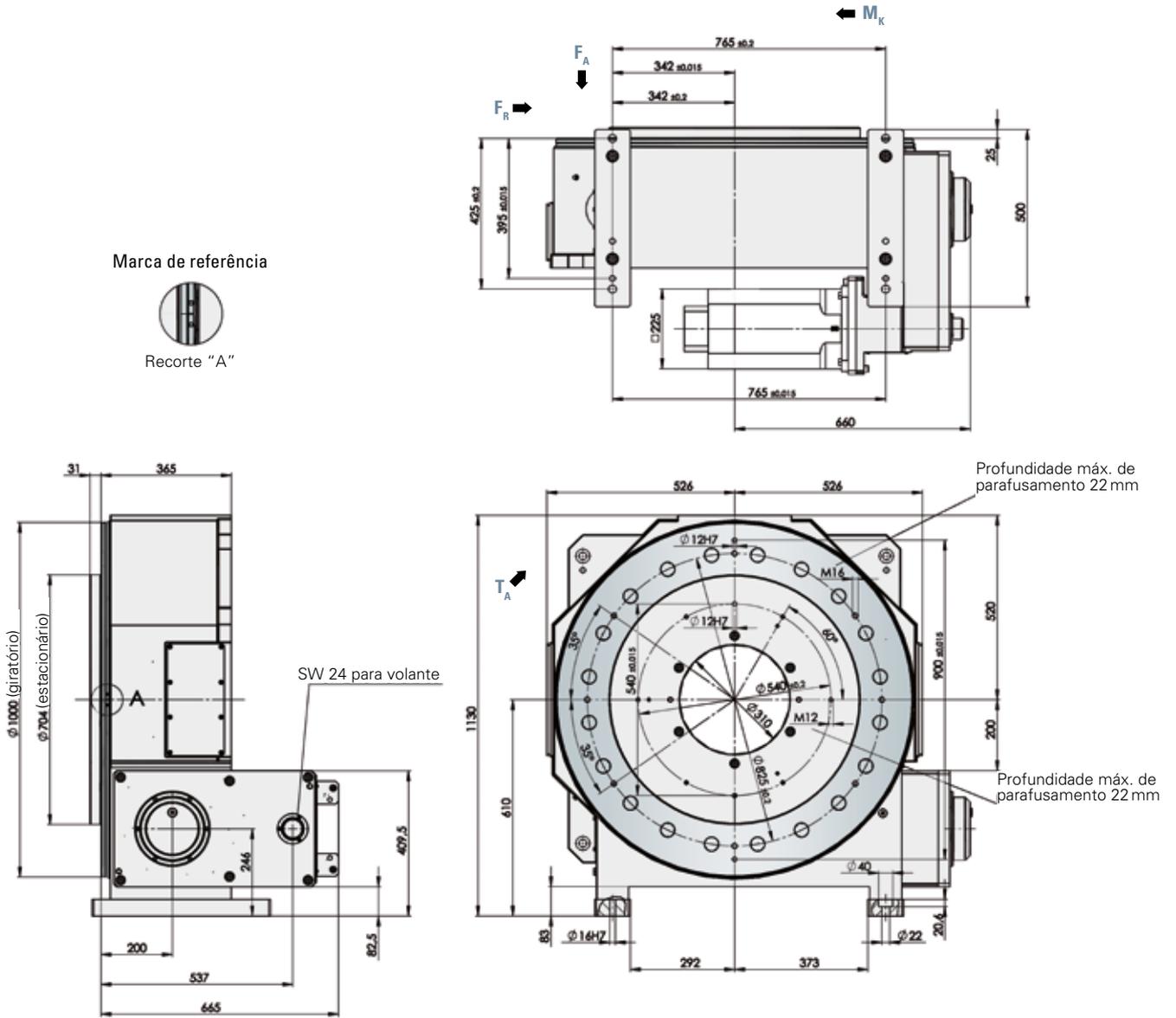
Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

\*\* Torque máx. no flange de saída

## DIAGRAMA DE TEMPO DE INDEXAÇÃO (estamos à disposição para solicitações diferentes do apresentado)



DIMENSÕES



É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes. As geometrias do flange de acionamento dependem do motor.

# CR 300E

## DADOS TÉCNICOS

Sentido de rotação:	qualquer
Posição de montagem:*	Eixo de rotação vertical Eixo de rotação horizontal (came cilíndrico embaixo, horizontal)
Precisão de divisão arc sec:	± 30"
Reprodutibilidade arc sec:	± 20"
Batimento circular axial máx. do flange de saída:	0,01 mm
Batimento circular radial máx. do flange de saída:	0,01 mm
Peso:	aprox. 210 kg sem motor
Volante:	eixo quadrado de livre acesso

## DADOS DE ACIONAMENTO\*\*

$i_{total}$	130,2
$n_{\acute{a}x. motor}$	2000 rpm
$M_{m\acute{a}x. motor}$	28 Nm
$M_{m\acute{a}x. freio}$	15 Nm

\* No caso de posições de montagem invertidas, entrar em contato com a WEISS.

\*\* É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes. (em alguns motores pode ser necessária uma engrenagem de redução adicional). Estamos disponíveis para fornecer mais informações.

## DADOS DE CARGA (para a peça central estacionária)

**$F_A$ :** Força axial permitida  
**6,5 kN**

**$F_R$ :** Força radial permitida  
**3,5 kN**

**$M_K$ :** Momento de tombamento permitido  
**0,3 kNm**

**$T_A$ :** Torque permitido  
**0,15 kNm**

## DADOS DE CARGA (para o flange de saída)

**$F_A$ :** Força axial permitida  
dinâmica      estática  
**20 kN**      **28 kN**

**$F_R$ :** Força radial permitida  
dinâmica      estática  
**± 5,5 kN**      **± 9 kN**

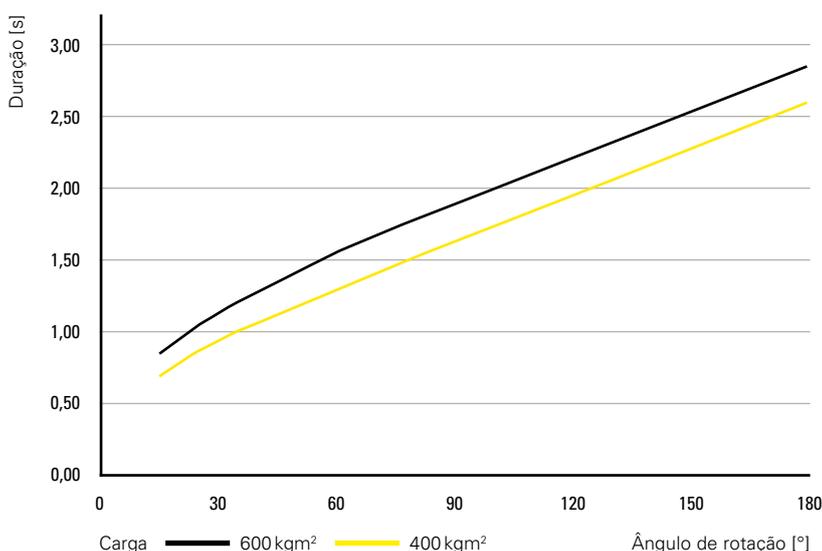
**$M_K$ :** Momento de tombamento permitido  
dinâmico      estático  
**3 kNm**      **4 kNm**

**$T_A$ :** Torque permitido  
dinâmico\*\*\*      estático  
**1,2 kNm**      **1,6 kNm**

Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

\*\*\* Torque máx. no flange de saída

## DIAGRAMA DE TEMPO DE INDEXAÇÃO (estamos à disposição para solicitações diferentes do apresentado)





# CR 400E

## DADOS TÉCNICOS

Sentido de rotação:	qualquer
Posição de montagem:*	Eixo de rotação vertical Eixo de rotação horizontal (came cilíndrico embaixo, horizontal)
Precisão de divisão arc sec:	± 15" padrão (com encoder rotativo adicional) ± 50" padrão (sem encoder rotativo adicional)
Reprodutibilidade arc sec:	± 5" padrão (com encoder rotativo adicional) ± 40" padrão (sem encoder rotativo adicional)
Batimento circular axial máx. do flange de saída:	0,015 mm
Batimento circular radial máx. do flange de saída:	0,015 mm
Peso:	aprox. 300 kg (com redutor padrão, sem motor)

## DADOS DE ACIONAMENTO\*\*

$i_{\text{Mesa indexadora}}$	14
$i_{\text{Engrenagem angular}}$	15,86
$i_{\text{total}}$	222,04
$M_{\text{máx. motor}}$	22 Nm
$M_{\text{máx. freio}}$	10 Nm

\* No caso de posições de montagem invertidas, entrar em contato com a WEISS.

\*\* É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes. (em alguns motores pode ser necessária uma engrenagem de redução adicional). Estamos disponíveis para fornecer mais informações.

## DADOS DE CARGA (para a peça central estacionária)

$F_A$ : Força axial permitida <b>10 kN</b>	$F_R$ : Força radial permitida <b>6 kN</b>	$M_K$ : Momento de tombamento permitido <b>0,65 kNm</b>	$T_A$ : Torque permitido <b>0,3 kNm</b>
---	---	--	--

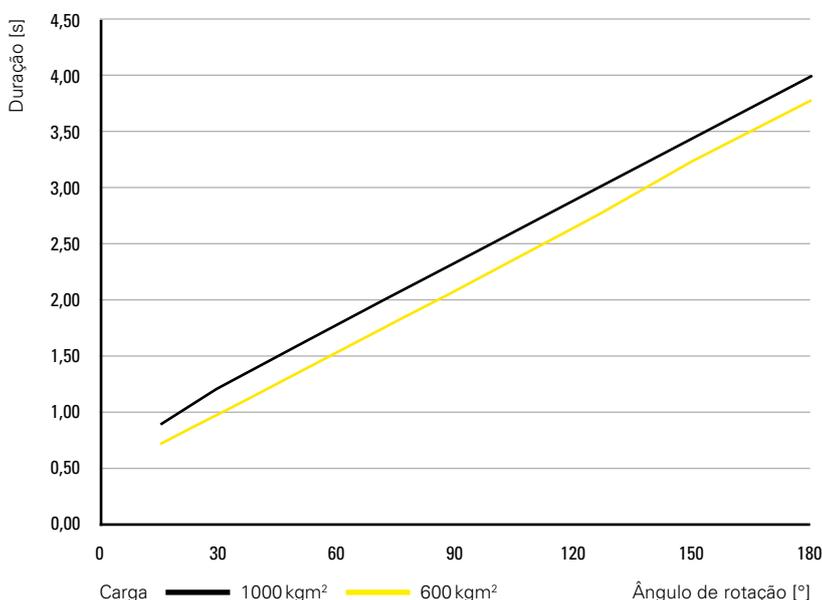
## DADOS DE CARGA (para o flange de saída)

$F_A$ : Força axial permitida		$F_R$ : Força radial permitida		$M_K$ : Momento de tombamento permitido		$T_A$ : Torque permitido	
dinâmica	estática	dinâmica	estática	dinâmico	estático	dinâmico***	estático
<b>30 kN</b>	<b>50 kN</b>	<b>8 kN</b>	<b>14 kN</b>	<b>3 kNm</b>	<b>4 kNm</b>	<b>1,65 kNm</b>	<b>2 kNm</b>

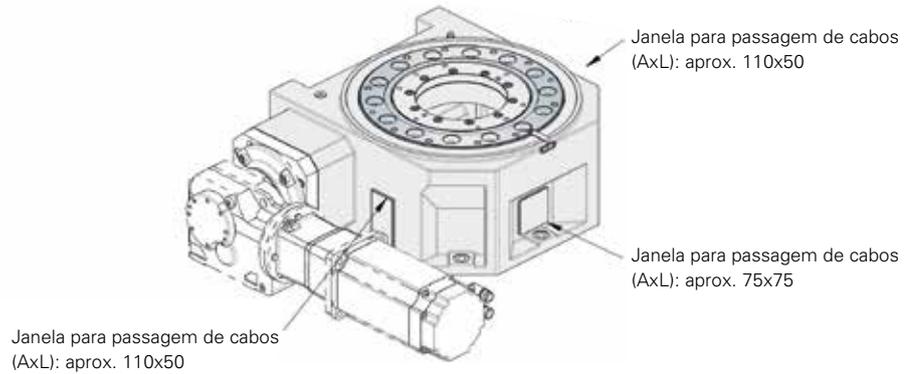
Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

\*\*\* Torque máx. no flange de saída

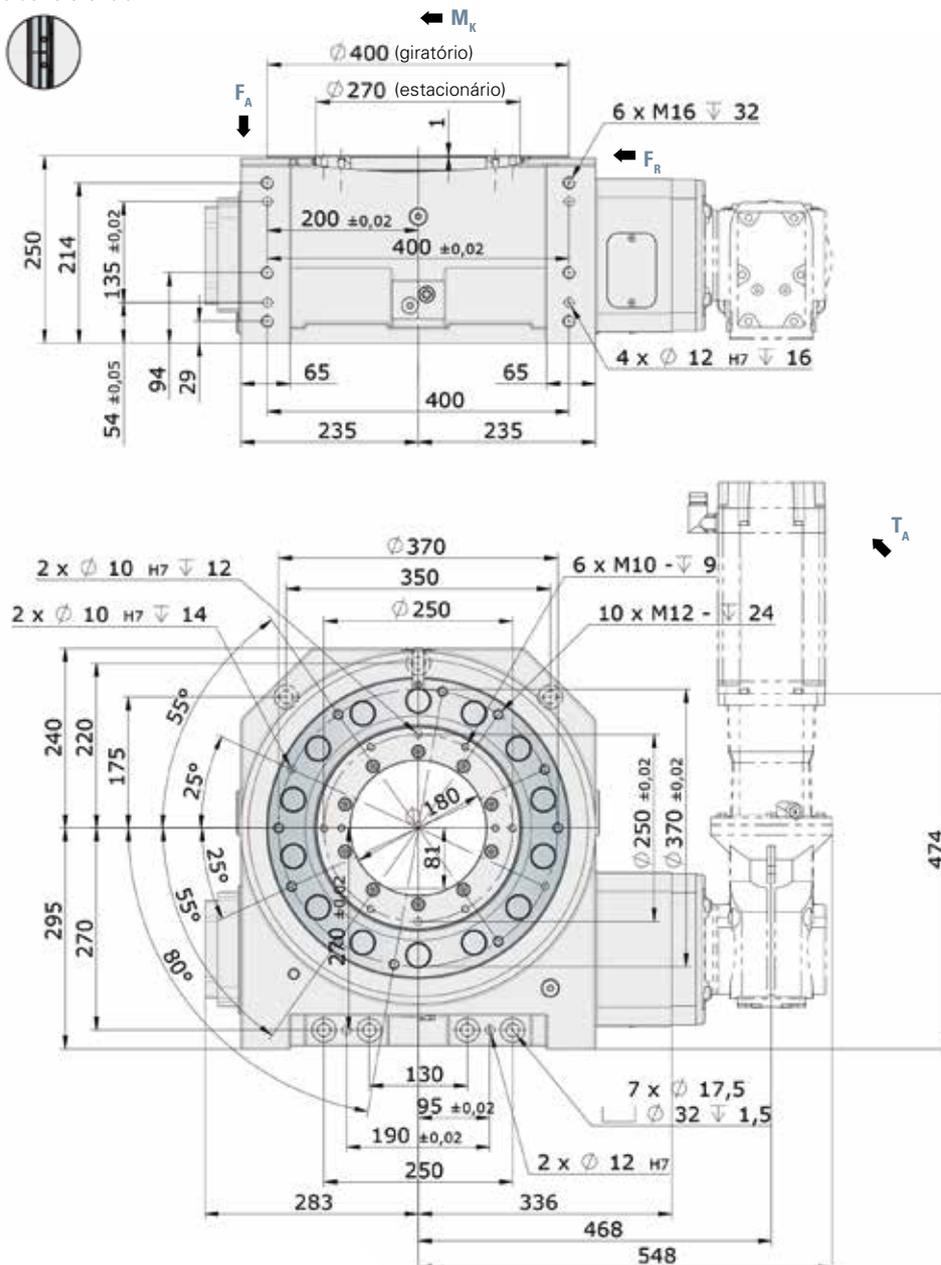
## DIAGRAMA DE TEMPO DE INDEXAÇÃO (estamos à disposição para solicitações diferentes do apresentado)



DIMENSÕES



Marca de referência



É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes. As geometrias do flange de acionamento dependem do motor.

# CR 500E

## DADOS TÉCNICOS

Sentido de rotação:	qualquer
Posição de montagem:*	Eixo de rotação vertical Eixo de rotação horizontal (came cilíndrico embaixo, horizontal)
Precisão de divisão arc sec:	± 25"
Reprodutibilidade arc sec:	± 15"
Batimento circular axial máx. do flange de saída:	0,015 mm
Batimento circular radial máx. do flange de saída:	0,015 mm
Peso:	aprox. 420 kg sem motor
Volante:	eixo quadrado de livre acesso

## DADOS DE ACIONAMENTO\*\*

$i_{total}$	163,69
$n_{máx. motor}$	2000 rpm
$M_{máx. motor}$	39 Nm
$M_{máx. freio}$	32 Nm

\* No caso de posições de montagem invertidas, entrar em contato com a WEISS.

\*\* É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes. As geometrias do flange de acionamento dependem do motor. Estamos disponíveis para fornecer mais informações.

## DADOS DE CARGA (para a peça central estacionária)

<b><math>F_A</math>:</b> Força axial permitida <b>18 kN</b>	<b><math>F_R</math>:</b> Força radial permitida <b>10 kN</b>	<b><math>M_K</math>:</b> Momento de tombamento permitido <b>1,5 kNm</b>	<b><math>T_A</math>:</b> Torque permitido <b>0,5 kNm</b>
--	---	--	---

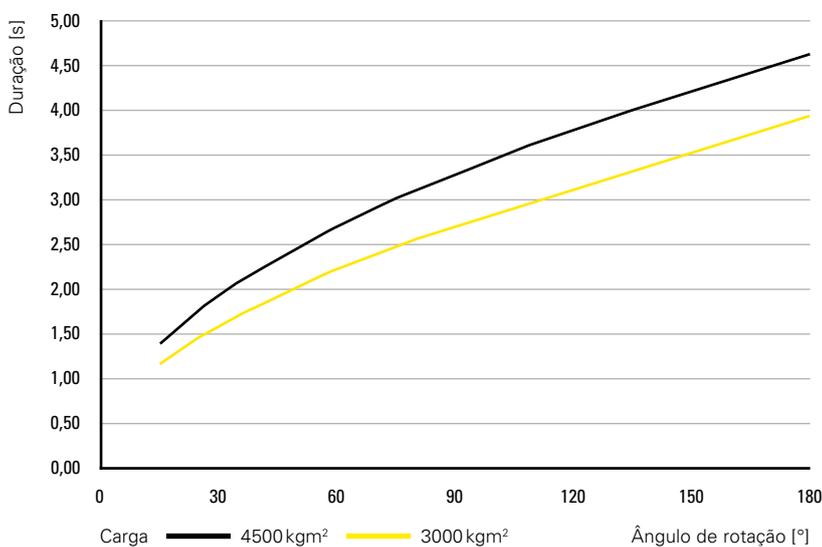
## DADOS DE CARGA (para o flange de saída)

<b><math>F_A</math>:</b> Força axial permitida dinâmica      estática <b>40 kN</b> <b>75 kN</b>	<b><math>F_R</math>:</b> Força radial permitida dinâmica      estática <b>15 kN</b> <b>25 kN</b>	<b><math>M_K</math>:</b> Momento de tombamento permitido dinâmico      estático <b>3,5 kNm</b> <b>7 kNm</b>	<b><math>T_A</math>:</b> Torque permitido dinâmico***      estático <b>2,8 kNm</b> <b>3,8 kNm</b>
---	--	---	---

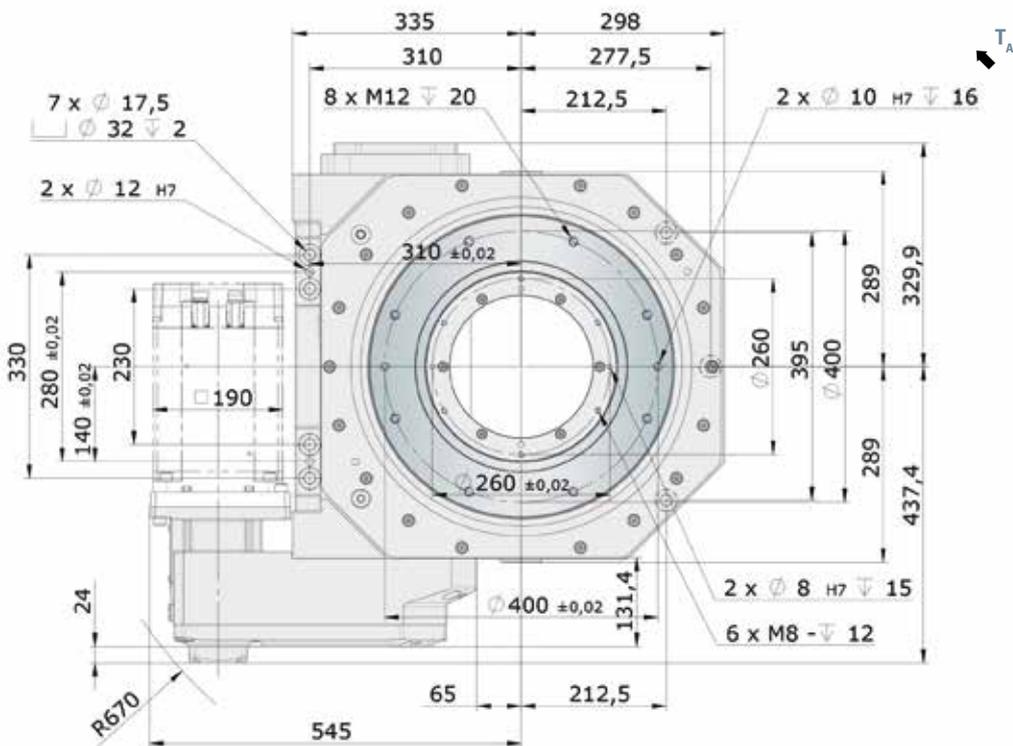
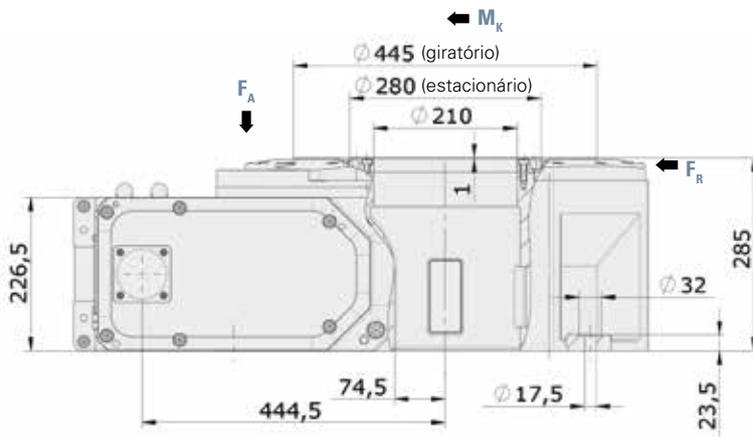
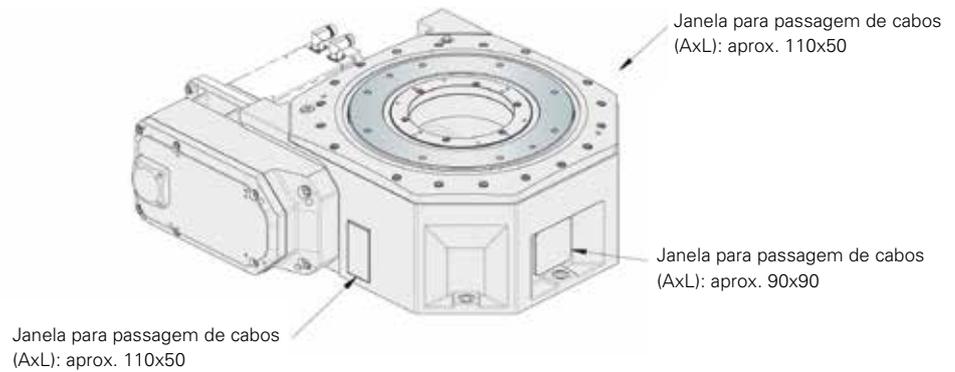
Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

\*\*\* Torque máx. no flange de saída

## DIAGRAMA DE TEMPO DE INDEXAÇÃO (estamos à disposição para solicitações diferentes do apresentado)



DIMENSÕES



É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes. As geometrias do flange de acionamento dependem do motor.

# CR 700C

## DADOS TÉCNICOS

Sentido de rotação:	qualquer
Posição de montagem:*	Eixo de rotação vertical Eixo de rotação horizontal (came cilíndrico embaixo, horizontal)
Precisão de divisão arc sec:	± 15"
Reprodutibilidade arc sec:	± 10"
Batimento circular axial máx. do flange de saída:	0,02 mm
Batimento circular radial máx. do flange de saída:	0,02 mm
Peso:	aprox. 630 kg sem motor
Volante:	eixo quadrado de livre acesso

## DADOS DE ACIONAMENTO \*\*

$i_{total}$	144
$n_{máx. motor}$	2000 rpm
$M_{máx. motor}$	80 Nm
$M_{máx. freio}$	50 Nm

\* No caso de posições de montagem invertidas, entrar em contato com a WEISS.

\*\* É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes. As geometrias do flange de acionamento dependem do motor. Estamos disponíveis para fornecer mais informações.

## DADOS DE CARGA (para a peça central estacionária)

<b><math>F_A</math>:</b> Força axial permitida <b>35 kN</b>	<b><math>F_R</math>:</b> força radial permitida na peça central <b>19 kN</b>	<b><math>M_K</math>:</b> momento de tombamento permitido na peça central <b>3,5 kNm</b>	<b><math>T_A</math>:</b> torque permitido <b>1,7 kNm</b>
--	---	--	---

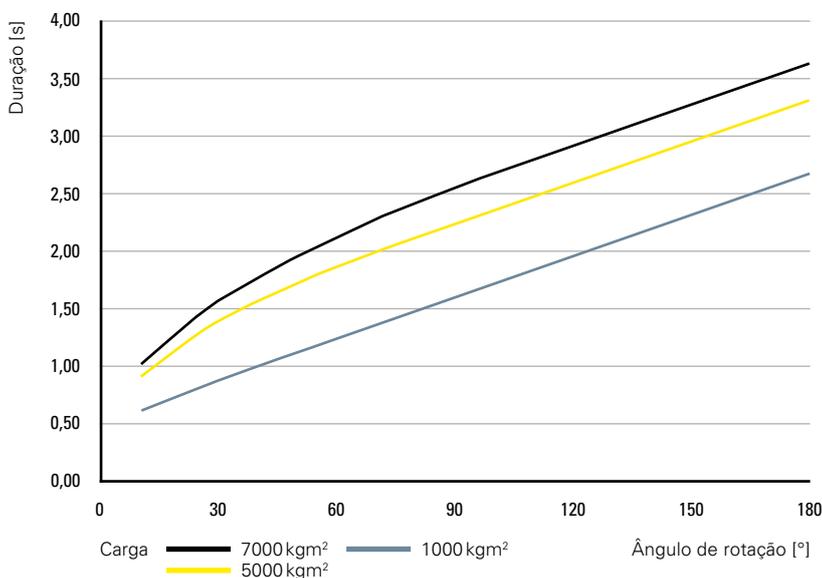
## DADOS DE CARGA (para o flange de saída)

<b><math>F_A</math>:</b> Força axial permitida		<b><math>F_R</math>:</b> Força radial permitida		<b><math>M_K</math>:</b> Momento de tombamento permitido		<b><math>T_A</math>:</b> Torque permitido	
dinâmica	estática	dinâmica	estática	dinâmico	estático	dinâmico***	estático
<b>70 kN</b>	<b>150 kN</b>	<b>30 kN</b>	<b>50 kN</b>	<b>10 kNm</b>	<b>20 kNm</b>	<b>11,5 kNm</b>	<b>17 kNm</b>

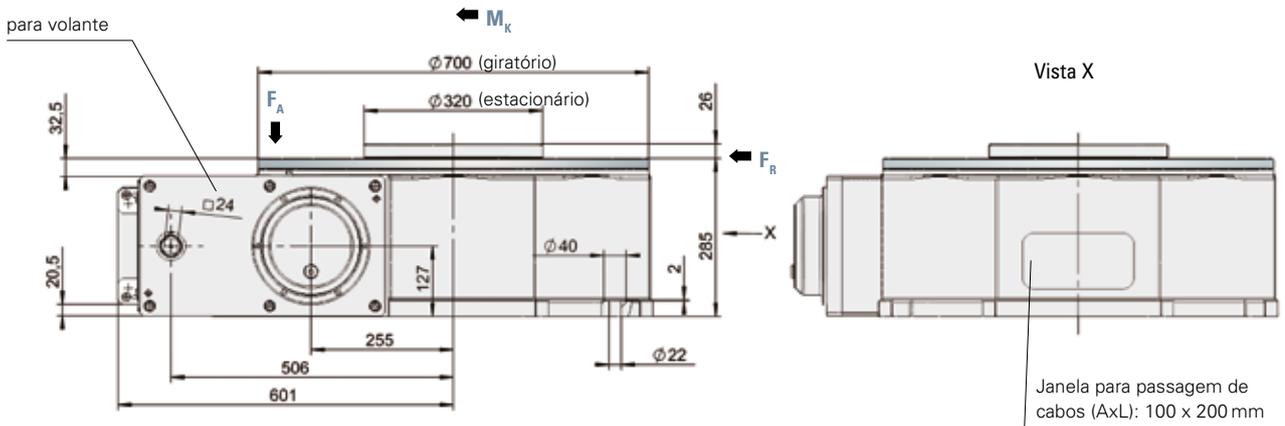
Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

\*\*\* Torque máx. no flange de saída

## DIAGRAMA DE TEMPO DE INDEXAÇÃO (estamos à disposição para solicitações diferentes do apresentado)



DIMENSÕES

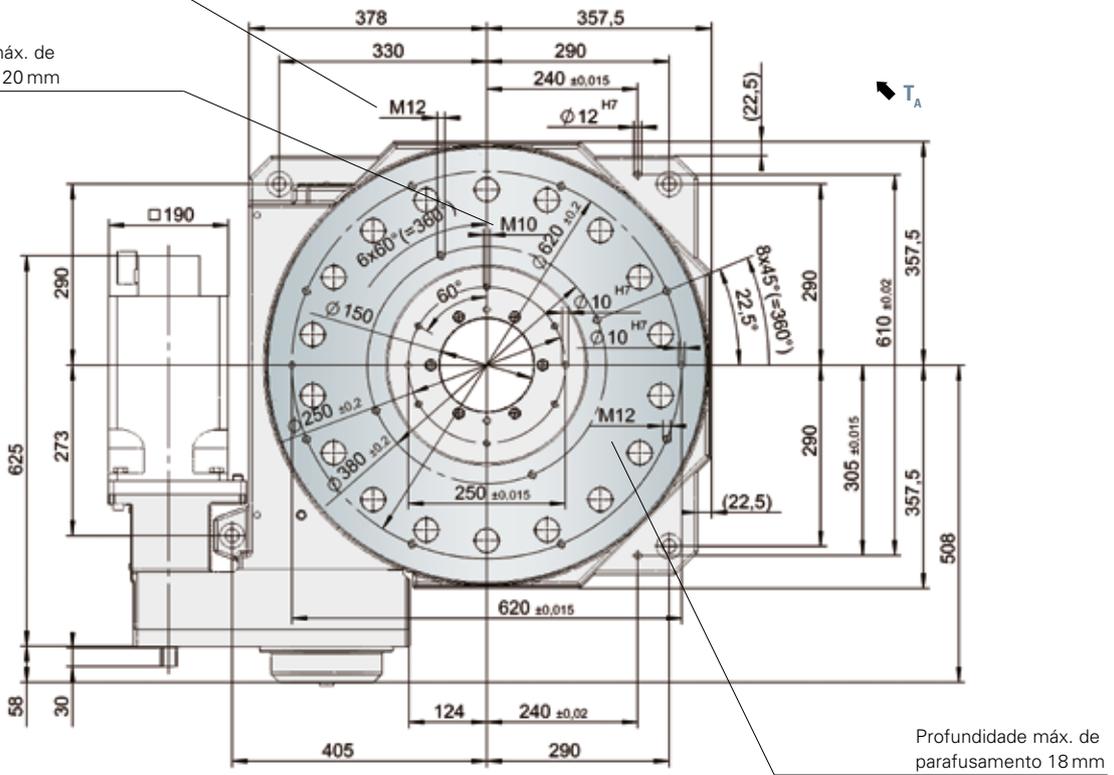


Marca de referência



Profundidade máx. de parafusamento 18 mm

Profundidade máx. de parafusamento 20 mm



A posição exibida do disco giratório corresponde à posição básica da mesa indexadora (estado de fornecimento). É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes.

# CR 1000C

## DADOS TÉCNICOS

Sentido de rotação:	qualquer
Posição de montagem:	Eixo de rotação vertical (came cilíndrico embaixo, horizontal)
Precisão de divisão arc sec:	± 15"
Reprodutibilidade arc sec:	± 10"
Batimento circular axial máx. do flange de saída:	0,02 mm
Batimento circular radial máx. do flange de saída:	0,02 mm
Peso:	aprox. 1450 kg sem motor
Volante:	eixo quadrado de livre acesso

## DADOS DE ACIONAMENTO\*

$i_{total}$	200
$n_{máx. motor}$	2000 rpm
$M_{áx. motor}$	120 Nm
$M_{máx. freio}$	100 Nm

\* É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes. (em alguns motores pode ser necessária uma engrenagem de redução adicional). Estamos disponíveis para fornecer mais informações.

## DADOS DE CARGA (para a peça central estacionária)

<b><math>F_A</math>:</b> força axial permitida	<b><math>F_R</math>:</b> força radial permitida	<b><math>M_K</math>:</b> momento de inclinação permitido	<b><math>T_A</math>:</b> torque permitido
<b>45 kN</b>	<b>19 kN</b>	<b>6 kNm</b>	<b>2 kNm</b>

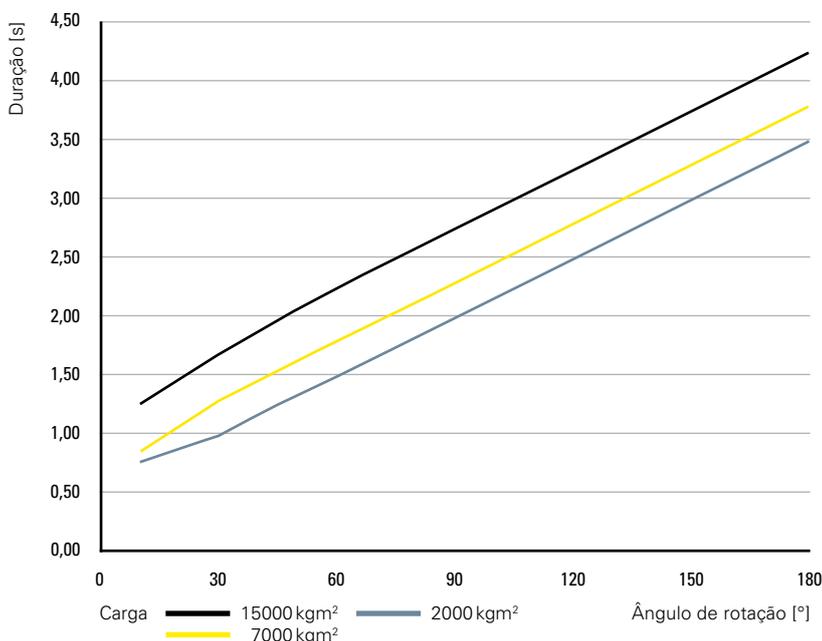
## DADOS DE CARGA (para o flange de saída)

<b><math>F_A</math>:</b> Força axial permitida	<b><math>F_R</math>:</b> Força radial permitida	<b><math>M_K</math>:</b> Momento de inclinação permitido	<b><math>T_A</math>:</b> Torque permitido
dinâmica      estática	dinâmica      estática	dinâmico      estático	dinâmico**      estático
<b>120 kN      250 kN</b>	<b>100 kN      220 kN</b>	<b>25 kNm      50 kNm</b>	<b>24 kNm      32 kNm</b>

Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

\*\* Torque máx. no flange de saída

## DIAGRAMA DE DURAÇÃO (estamos à disposição para solicitações diferentes do apresentado)





# CR 1300C

## DADOS TÉCNICOS

Sentido de rotação:	qualquer
Posição de montagem:	Eixo de rotação vertical
Precisão de divisão arc sec:	± 12"
Reprodutibilidade arc sec:	± 5"
Batimento circular axial máx. do flange de saída:	0,03 mm
Batimento circular radial máx. do flange de saída:	0,03 mm
Peso:	aprox. 2000 kg sem motor
Volante:	eixo quadrado de livre acesso

## DADOS DE ACIONAMENTO\*

$i_{total}$	180
$n_{máx. motor}$	2000 rpm
$M_{máx. motor}$	150 Nm
$M_{máx. freio}$	80 Nm

\* É possível a instalação de motores alternativos de diversos fabricantes. As tolerâncias de batimento circular axial e radial indicadas somente podem ser alcançadas com superfícies de assentamento exatas. Em caso de cargas assimétricas (como, por exemplo, carga extremamente unilateral) a construção da conexão deve ser esclarecida conosco (o nivelamento da construção da conexão deve ser melhor que 0,1 mm). Estamos disponíveis para fornecer mais informações.

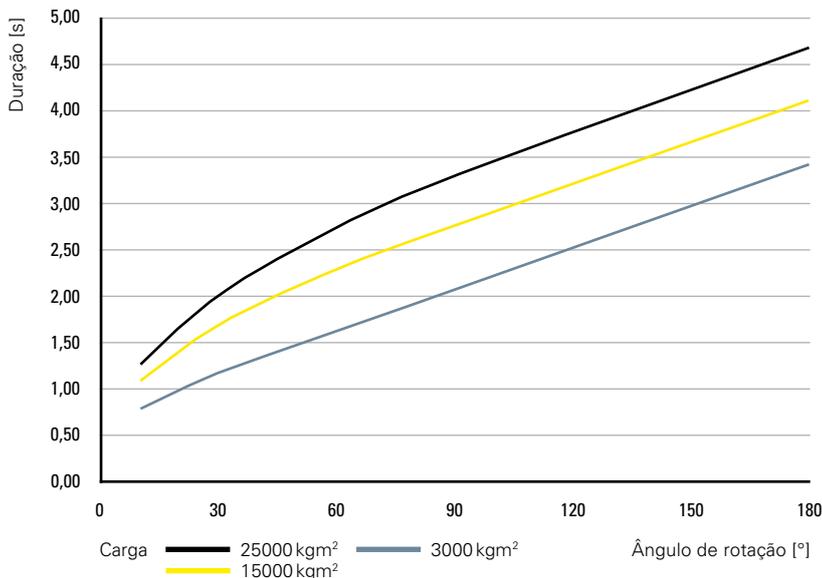
## DADOS DE CARGA (para o flange de saída)

$F_A$ : Força axial permitida		$F_R$ : Força radial permitida		$M_K$ : Momento de tombamento permitido		$T_A$ : Torque permitido	
dinâmica	estática	dinâmica	estática	dinâmico	estático	dinâmico**	estático
150 kN	280 kN	100 kN	230 kN	35 kNm	70 kNm	27 kNm	40 kNm

Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

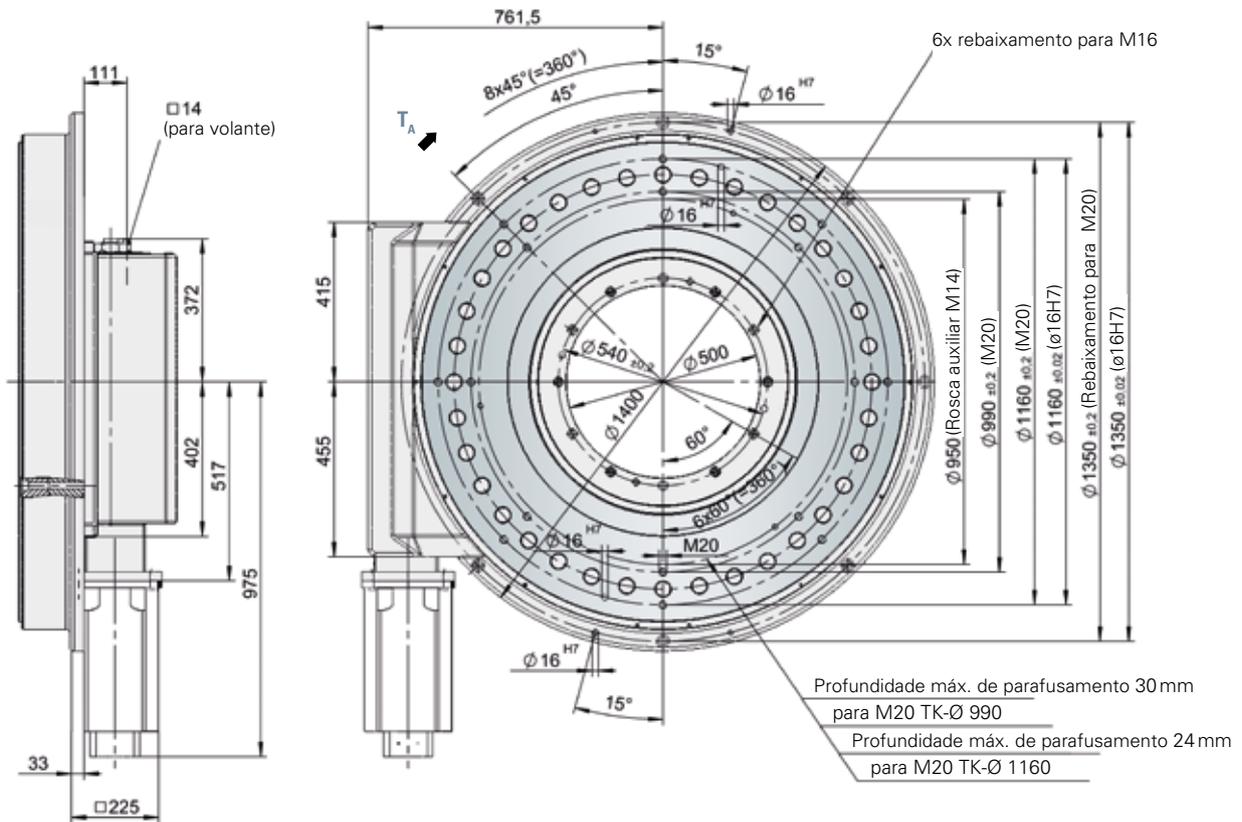
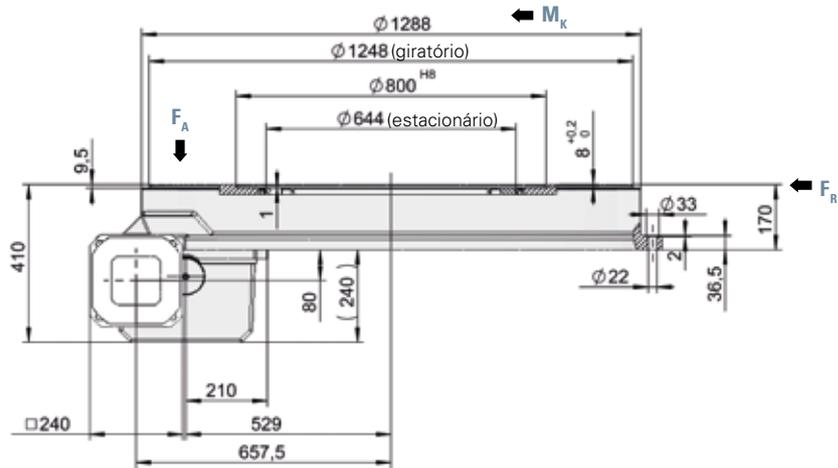
\*\* Torque máx. no flange de saída

## DIAGRAMA DE TEMPO DE INDEXAÇÃO (estamos à disposição para solicitações diferentes do apresentado)



DIMENSÕES

Marca de referência



A posição exibida do disco giratório corresponde à posição básica da mesa indexadora (estado de fornecimento).

As medidas do motor se referem ao modelo 8LSA84.E1022D200-0 da B&R. É possível a instalação de motores alternativos comuns de diversos fabricantes. Em alguns motores pode ser necessária uma engrenagem de redução adicional. Estamos disponíveis para fornecer mais informações.

# CR 2000C

## DADOS TÉCNICOS

Sentido de rotação:	qualquer
Posição de montagem:	Eixo de rotação vertical
Precisão de divisão arc sec:	$\pm 10''$
Reprodutibilidade arc sec:	$\pm 5''$
Batimento circular axial máx. do flange de saída:	0,03 mm
Batimento circular radial máx. do flange de saída:	0,03 mm
Peso:	aprox. 3600 kg sem motor
Volante:	eixo quadrado de livre acesso

## DADOS DE ACIONAMENTO \*

$i_{total}$	310
$n_{máx. motor}$	2000 rpm
$M_{máx. motor}$	150 Nm
$M_{máx. freio}$	80 Nm

\* É possível a instalação de motores alternativos de diversos fabricantes. As tolerâncias de batimento circular axial e radial indicadas somente podem ser alcançadas com superfícies de assentamento exatas. Em caso de cargas assimétricas (como, por exemplo, carga extremamente unilateral) a construção da conexão deve ser esclarecida conosco (o nivelamento da construção da conexão deve ser melhor que 0,1 mm). Estamos disponíveis para fornecer mais informações.

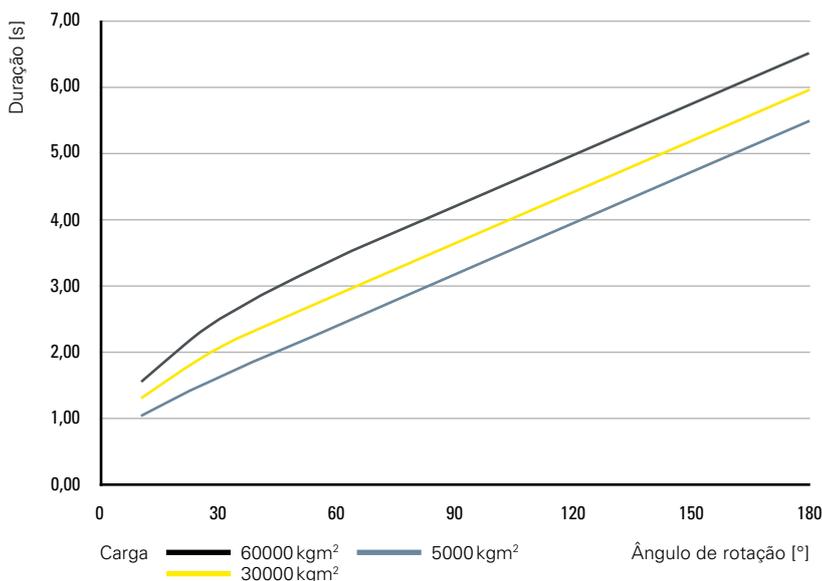
## DADOS DE CARGA (para o flange de saída)

$F_A$ : Força axial permitida		$F_R$ : Força radial permitida		$M_K$ : Momento de tombamento permitido		$T_A$ : Torque permitido	
dinâmica	estática	dinâmica	estática	dinâmico	estático	dinâmico**	estático
<b>250 kN</b>	<b>450 kN</b>	<b>125 kN</b>	<b>290 kN</b>	<b>55 kNm</b>	<b>110 kNm</b>	<b>46,5 kNm</b>	<b>61 kNm</b>

Cargas combinadas somente após inspeção realizada pela WEISS.

\*\* Torque máx. no flange de saída

## DIAGRAMA DE DURAÇÃO (estamos à disposição para solicitações diferentes do apresentado)





# W.A.S./W.A.S. 2

## WEISS APPLICATION SOFTWARE

O W.A.S. – WEISS Application Software – oferece um acesso fácil às possibilidades do acionamento da mesa. Além disso, o W.A.S. 2 oferece um comissionamento simples e rápido de sistemas completos multi-eixo.

- Seleção livre de idioma
- Acesso fácil aos parâmetros do eixo
- Possibilidades de diagnóstico, manutenção remota
- Entradas e saídas forçadas (por ex., para comissionamento)
- Possibilidade de definição de cames lógicos
- Histórico de erros



## MONTAGEM E CONEXÃO

- Plug & Play
- Pacote de controle pré-parametrizado
- Componentes adaptados uns aos outros
- Grande flexibilidade em relação a comprimentos de cabo e interfaces

## COMUNICAÇÃO

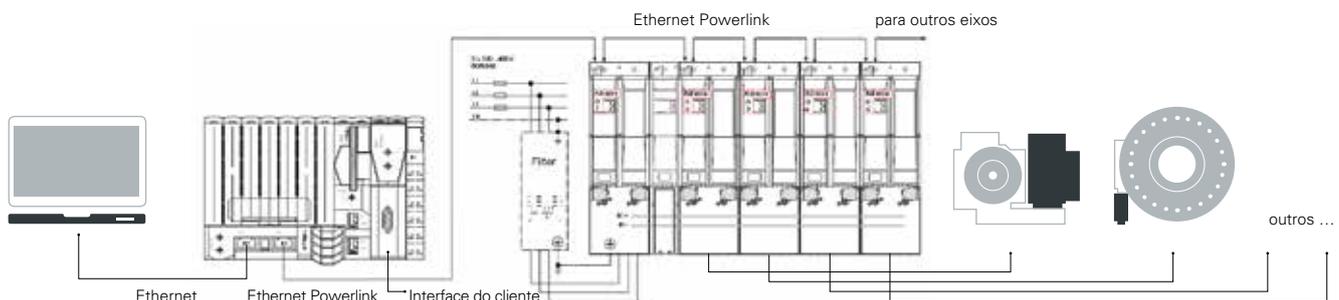
- I/O digital (entradas e saídas de 24 V)
- Profibus-DP
- EtherNet/IP (Rockwell)
- PROFINET (somente W.A.S. 2)
- EtherCAT (somente W.A.S. 2)
- Outros sob consulta

## SEGURANÇA E SERVIÇO DE ASSISTÊNCIA TÉCNICA

- Sistema de medição absoluta
- Safe Torque Off integrado
- Safe Motion sob solicitação
- Serviço de assistência técnica no mundo todo
- Funções abrangentes de segurança e monitoramento

Dados elétricos	CR 300E, CR 400E, TH 400F	CR 500E, CR 700C, TH 700F	CR 1000C, CR 1300C, TH 1000F	CR 2000C
<b>Rede de alimentação</b>	<b>3 x 400 VAC, a 480 VAC, ± 10%; 48 a 62 Hz</b>			
<b>Alimentação de 24 V</b>	24 VDC ± 5%; 5A			
<b>Potência de conexão máx.</b>	<b>3 kVA</b>	<b>17 kVA</b>	<b>30 kVA</b>	<b>54 kVA</b>
<b>Medidas de instalação L x A x P</b>	70 x 375 x 236 mm	200 x 375 x 234 mm	200 x 375 x 234 mm	276 x 480 x 295 mm

## Esquema de circuitos ACP Multi (W.A.S. 2)



## DIMENSIONAMENTO DA MÁQUINA CR/TH

Enviar por e-mail para [info@weiss-brasil.com](mailto:info@weiss-brasil.com) ou simplesmente preencher o formulário online em: [www.weiss-international.com](http://www.weiss-international.com)

Pedido  Orçamento

Prezado(a) cliente,

Muito obrigado pelo seu interesse em nossas mesas indexadoras de grande porte. Para projetar a sua máquina da melhor maneira possível para a sua aplicação, pedimos que você responda as seguintes perguntas:

### Modelo

- |                                   |                                  |                                   |
|-----------------------------------|----------------------------------|-----------------------------------|
| <input type="checkbox"/> TH 400F  | <input type="checkbox"/> CR 300E | <input type="checkbox"/> CR 1000C |
| <input type="checkbox"/> TH 700F  | <input type="checkbox"/> CR 400E | <input type="checkbox"/> CR 1300C |
| <input type="checkbox"/> TH 1000F | <input type="checkbox"/> CR 500E | <input type="checkbox"/> CR 2000C |
|                                   | <input type="checkbox"/> CR 700C |                                   |

### Tempo de comutação

Com base no momento de inércia de massa calculado, você deseja:

- O menor tempo de comutação possível
- Um tempo de comutação mais longo, de aprox. \_\_\_\_\_ s
- Ângulo de rotação \_\_\_\_\_ °
- Tempo de inatividade \_\_\_\_\_ s

### Componente adicional do quadro básico (opcional)

para todas as CR/TH

### Placa de montagem

Incluso na oferta

Usinagem conforme o desenho n° \_\_\_\_\_

### Cor do redutor

RAL 7035 (cinza claro)  Cor especial RAL \_\_\_\_\_ (com sobretaxa)

### Necessário para o dimensionamento de sua mesa rotativa indexada CR/TH

As indicações a seguir sobre a montagem prevista são a base para o cálculo do momento de inércia de massa.

#### Disco indexador adicional

Diâmetro: \_\_\_\_\_ mm

Espessura: \_\_\_\_\_ mm

Material:  Al  Aço  outros \_\_\_\_\_

#### Dispositivos e peças

Quantidade: \_\_\_\_\_ unids

Peso por estação: \_\_\_\_\_ kg

Diâmetro do centro de gravidade: \_\_\_\_\_ mm

Para esclarecimento, anexe um desenho da sua montagem planejada.

Momento de inércia de massa: \_\_\_\_\_ kgm<sup>2</sup> (disco indexador adicional e superestruturas)

### Dados elétricos

- Pacote de controle WEISS
- Servomotor, amplificador, software W.A.S.
- Comprimentos de cabo:
- 5m  10m  15m  20m  25m
- Terminal portátil (opcional)
- Interface ao CLP do cliente
- I/O digital  PROFINET (somente W.A.S. 2)
- Profibus-DP  EtherCAT (somente W.A.S. 2)
- EtherNet/IP (Rockwell)
- Interface do W.A.S. – WEISS Application Software
- RS232 e Ethernet inclusa no escopo de fornecimento
- Adaptador USB para RS232

Fornecimento de um servomotor do próprio cliente\*\*\*

O motor é instalado pelo próprio cliente\*\*\*

\*\*\* Em todos os casos, deve ser disponibilizado um desenho do flange do motor!

Fabricante: \_\_\_\_\_

Tipo: \_\_\_\_\_

(Dimensionamento do motor após consulta com a empresa WEISS)

### Para perguntas técnicas

Empresa: \_\_\_\_\_

Nome: \_\_\_\_\_

País: \_\_\_\_\_

Data de entrega desejada: \_\_\_\_\_

Tel: \_\_\_\_\_ Fax: \_\_\_\_\_

e-Mail: \_\_\_\_\_