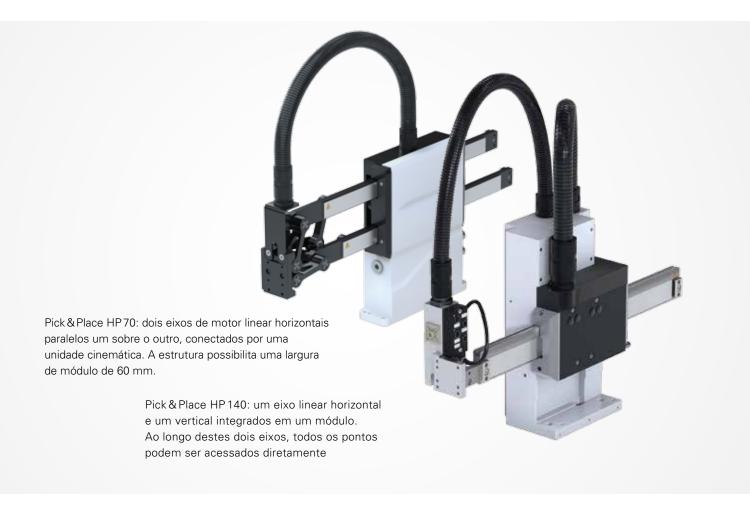
HP MANIPULADORES | MANIPULADOR HP



PICK & PLACE HP: A ALTERNATIVA DIRETA

A SOLUÇÃO PARA A SALA LIMPA

O Pick & Place HP140T CL6 com design para sala limpa é certificado para o grau de pureza do ar 6 conforme a norma ISO 14644-1.



WEISS APPLICATION SOFTWARE

Comissionamento rápido, confortável e seguro através do W.A.S. – WEISS Application Software: controle simples, texto claro relacionado à prática.



Máquina de montagem para sensores eletromecânicos da UBH Mechanical Engineering: onze unidades Pick&Place diretamente acionadas atingem uma precisão de posicionamento de 0,02 mm – com um tempo de ciclo de 1,5 s.



Seja HP 140 ou HP 70: Os Pick & Place da WEISS trabalham com dois eixos de motores lineares e, por isso, oferecem todas as vantagens do acionamento direito: altamente dinâmicos, livremente programáveis, o menor desgaste e a maior precisão. Com o manipulador HP 70 muito estreito, os módulos compactos ficam aptos para aplicações onde a economia de espaço é imprescindível. O HP supera, portanto, os limites dos tradicionais sistemas pneumáticos em termos de variabilidade, dinâmica e rentabilidade.

VANTAGENS

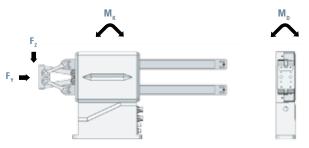
- · Uma dinâmica muito alta
- Solução global pronta a ser integrada (Plug & Play), de uso simples para o cliente
- Programabilidade livre ao longo de processos/ tarefas alternados
- · Feedback continuo sobre
- posição, forças do processo, velocidade (circuito de controle ajustável)
- · Isento de manutenção

- Consumo de energia significativamente menor, principalmente em comparação com sistemas pneumáticos
- Design muito compacto e estreito, o que resulta em uma maior flexibilidade na integração e montagem da máquina
- W.A.S. WEISS Application Software para o comissionamento simples
- · Relação custo-qualidade impressionante
- · Proteção de sobrecarga



HP 70T

DADOS DE CARGA



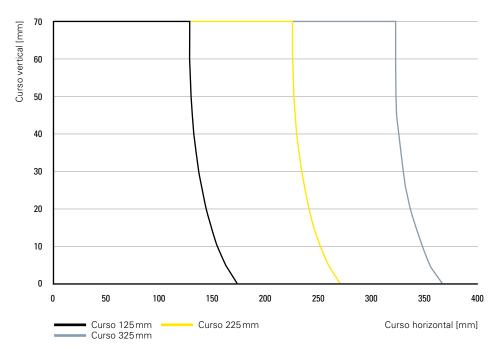
| $F_{y} = 100 \text{ N}$ | Ma |
|-------------------------------|------------------|
| $F_z = 100 \text{ N}$ | |
| $M_{K} = 61 \text{ Nm}$ | 1914 · · · · · · |
| $M_D = 41 \text{ Nm}$ | |
| $M_{\alpha} = 120 \text{ Nm}$ | |

DADOS TÉCNICOS

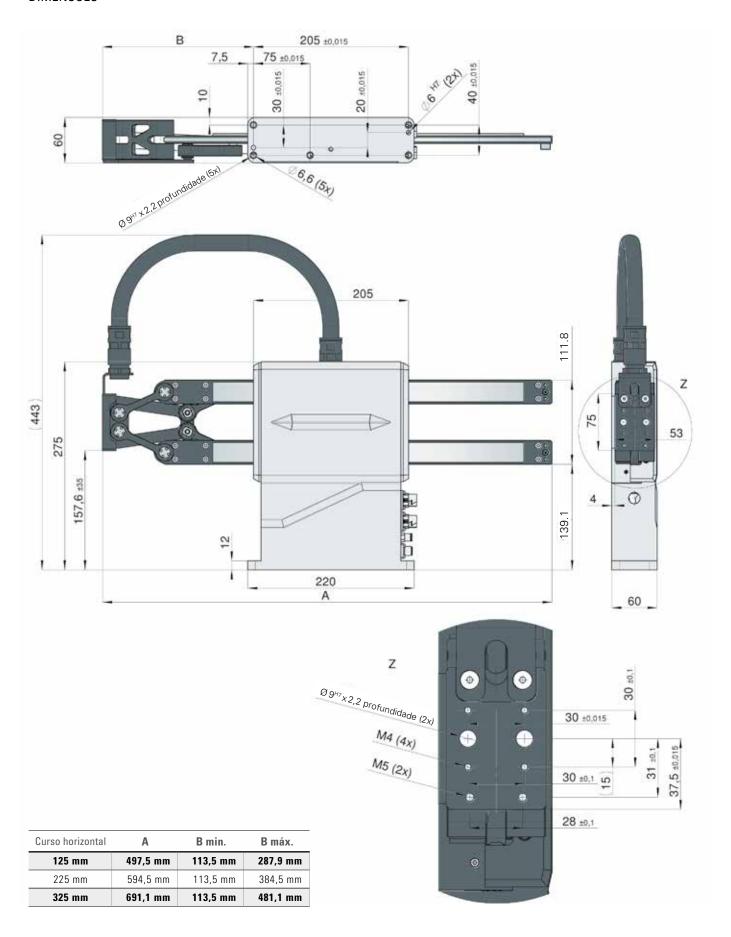
| Carga útil | 1 kg (Para carga maior sob consulta) |
|----------------------------|---|
| Curso vertical | 70 mm programável |
| Curso horizontal | 125, 225, 325 mm programável |
| Precisão de posicionamento | 0,02 mm |
| Reprodutibilidade | 0,01 mm |
| Aceleração máx. | 40 m/s ² |
| Velocidade máx. | 4 m/s |
| Força nominal (por motor) | 65 N |
| Força máxima (por motor) | 180 N |
| Sistema de medição | Sin-Cos 1Vpp, optional absolut |
| Posição de montagem | horizontal (vertical após consulta) |
| Peso | ca. 9 kg |

As forças indicadas não devem ser ultrapassadas, principalmente ao agarrar e posicionar. As precisões indicadas somente são alcançadas com temperatura constante, e sem carga vinda de fora.

CURSO MECÂNICO

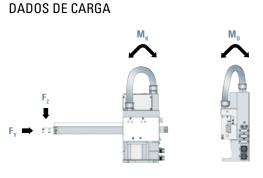


DIMENSÕES





HP 140T



| $F_{y} = 240 \text{ N}$ | M |
|------------------------------|---|
| $F_z = 360 \text{ N}$ | |
| $M_{\kappa} = 49 \text{ Nm}$ | |
| $M_D = 15 \text{ Nm}$ | |
| $M_{\alpha} = 36 \text{ Nm}$ | |

As forças indicadas não devem ser ultrapassadas, principalmente ao agarrar e posicionar. As precisões indicadas somente são alcançadas com temperatura constante, e sem forças externas.

DADOS TÉCNICOS

| Carga útil máx. | 3 kg |
|----------------------------|-----------------------------------|
| Curso vertical | 65, 100, 150 mm programável |
| Curso horizontal | 160, 270, 300, 400 mm programável |
| Precisão de posicionamento | 0,02 mm |
| Reprodutibilidade | 0,01 mm |
| Aceleração máx. | 40 m/s ² |
| Velocidade máx. | 4 m/s |
| Posição de montagem | horizontal |
| Peso | 11-18 kg |

DURAÇÕES

Dependendo do percurso, com a ajuda dos diagramas é possível determinar as durações para a sequência de movimentos.

EXEMPLO:

| Peso da peça de trabalho | 1 kg | Suavização do movimento | 10 mm |
|-----------------------------|--------|----------------------------|-------|
| Curso vertical | 40 mm | Protocolo | |
| Curso horizontal | 120 mm | "handshake" do CLP | 20 ms |
| Garra Tempo de espera | 50 ms | | |

A partir daí é determinado o ciclo completo de A a B e de volta:

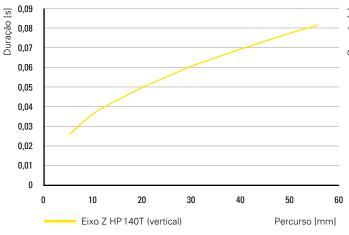
 $t_{ABA} = 4 \ x \ t_{Vertical} \ + 2 \ x \ t_{Horizontal} + 2 \ x \ t_{Tempo \ de \ espera} + t_{Handshake}$

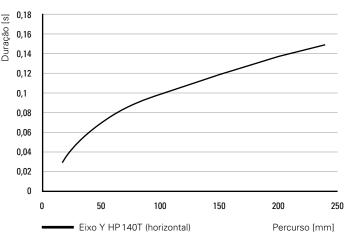
 $t_{ABA} = 4 \times 80 \text{ ms} + 2 \times 100 \text{ ms} + 2 \times 50 \text{ ms} + 20 \text{ ms}$

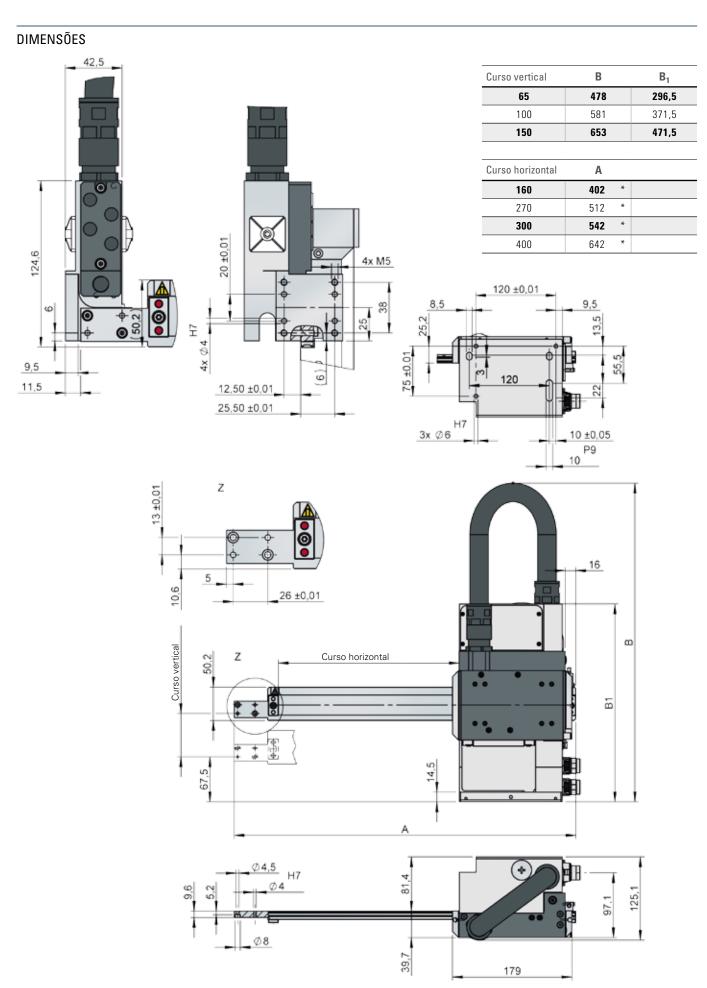
 $t_{ABA} = 0.64 \text{ sec}$



DIAGRAMA DE TEMPO Para a determinação do tempo de ciclo exato, nos envie a sua sequência de movimentos planejada.







W.A.S./W.A.S. 2

WEISS APPLICATION SOFTWARE

Além das funções básicas para o comissionamento de eixos individuais, o W.A.S. — WEISS Application Software — possibilita um comissionamento rápido de sistemas completos multieixo. Para a parametrização do CLP, conecte o PC Windows através da Ethernet.

- Todas as posições e velocidades livremente programáveis
- · Seleção livre de idioma
- · Acesso fácil aos parâmetros do eixo
- Possibilidades de diagnóstico, manutenção remota
- Entradas e saídas forçadas (por ex., para comissionamento)
- · Possibilidade de definição de cames lógicos
- · Histórico de erros



- · I/O digital (entradas e saídas de 24 V)
- · Profibus-DP
- · EtherNet/IP (Rockwell)
- · PROFINET (somente W.A.S.2)
- · EtherCAT (somente W.A.S. 2)
- · Outros sob consulta



MONTAGEM E CONEXÃO

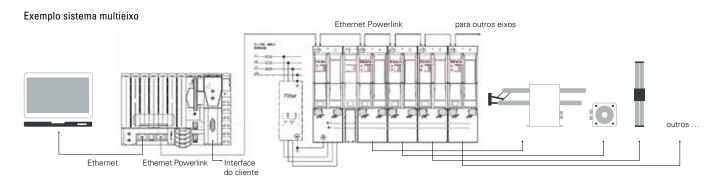
- · Plug & Play
- · Pacote de controle pré-parametrizado
- · Componentes adaptados uns aos outros
- Grande flexibilidade em relação a comprimentos de cabo e interfaces

SEGURANÇA E SERVIÇO DE ASSISTÊNCIA TÉCNICA

- · Safe Torque Off integrado
- · Safe Motion sob solicitação
- Serviço de assistência técnica no mundo todo/ aprovação UL completa
- · Funções abrangentes de segurança e monitoramento

| Dados elétricos | HP 0070T / HP 0140T | HP 0070T / HP 0140T |
|-------------------------------------|---------------------|---------------------|
| Rede de alimentação | 230 V | 400 V |
| Alimentação de 24 V | 2,4 A | 2,4 A |
| Potência de conexão máx. | 1,84 kVA | 3,1 kVA |
| Medidas de instalação L x A x P* | 120 x 257 x 300 mm | 120 x 257 x 300 mm |

^{*} medidas de instalação da versão mais compacta, dependendo da tensão de alimentação e do fabricante do controlador



| DIMENSIONAMENTO DA MÁQUINA Enviar por e mail para info@weiss-brasil.com | | ormulário online em: www.weiss-internation | al.com |
|--|---------------------------------------|---|---|
| ☐ Pedido ☐ Orçamento | | | |
| Prezado(a) cliente, muito obrigado pelo seu interesse em para a sua aplicação, pedimos que voc | | | maneira possível |
| Eixo individual | | | |
| Quantidade de eixos HN: | Quantidade de eixos HG: | : Quantidade de eixos H | IL: |
| | | | ☐ sem freio (horizontal) ☐ 1 freio (vertical) |
| Curso: mm | Curso: mm | Curso: mm | ☐ 2 freios (vertical) |
| Sistema de eixos | | | |
| Quantidade de manipuladores HP: | Quantidade de portais line | eares: Quantidade de mesas d | cruzadas: |
| OF. | | | |
| Curso Y: mm | Curso Y: mm | Curso Y: mm | |
| Curso Z: mm | Curso Z: mm | Curso Z: mm | |
| Quantidade de manipuladores 3 eixos: | Quantidade de manipulador de pórti | | ladores 3 eixos: |
| Curso X: mm Curso Y: mm Curso Z: mm | Curso X: mm Curso Y: mm Curso Z: mm | Curso X: mm Curso Y: mm Curso Z: mm | |
| Cálculo do ciclo Eixo | Curso Tempo | Componentes elétricos | |
| Carga útil: X Y U A* | | ☐ Pacote de controle WEISS | |
| (kg) | | Amplificador, software W.A.S. | 740 |
| 3 | | Comprimentos de cabo: ☐5 m ☐ |]10 m |
| 5 | | Interface ao CLP do cliente ☐ Profibus DP* | |
| 6 | | ☐ I/O digital | |
| 7 8 | | ☐ PROFINET (somente W.A.S. 2) | |
| * A = eixo de rotação | | ☐ EtherCAT (somente W.A.S.2) ☐ EtherNet/IP (Rockwell) | |
| Acessórios | | | |
| Sistema de medição 🔲 increment | , | o de 1000 mm)) | |
| Lubrificação 🗆 automátic | a 🗆 manual | | |
| Accessori HP | | Tensão de alimentação | |
| | álvulas pneumáticas | ☐ 1 ou 3 x 208 230 V ~ 50/60 H | |
| ☐ Conector de ferramentas ☐ cor | m freio (HP70) | ☐ 3 x 400 480 V ~ 50/60 Hz (me | didas de instalação maiores) |
| Para perguntas técnicas | | | |
| Empresa: | | Data de entrega desejada: | |
| Nome:País: | | Tel: Fax | |
| | | | |